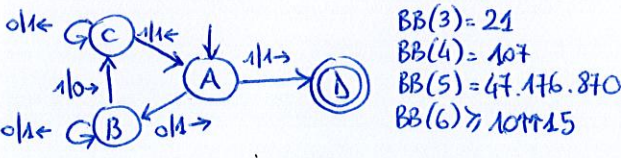


# M1 - THÉORIE DE LA COMPLEXITÉ - 2024-2025

①



**DEF:** MT D à  $k \geq 2$  RUBANS  $M = (\Sigma, \Gamma, B, Q, q_0, q_a, q_r, \delta)$   
 (IN-RO, OUT-RO, TRAVAIL)  
 AVEC  $\delta: (Q \setminus \{q_a, q_r\}) \times \Gamma^{k-1} \rightarrow Q \times \Gamma^{k-1} \times \{\leftarrow, \rightarrow\}^k$ .

MT ND AVEC  $\delta \subseteq ((Q \setminus \{q_a, q_r\}) \times \Gamma^{k-1}) \times (Q \times \Gamma^{k-1} \times \{\leftarrow, \rightarrow\}^k)$ .  
 ↳ ARBRE DE CALCUL, EXÉCUTION = CHEMIN DE LA RACINE À UNE FEUILLE.

**EXO:** FACTEUR abaa AVEC PTD ET PTD ND.

**RMK:** AU PLUS 2 TRANSITIONS ND SUFFISENT (PSEUDO CODE: GUESS(0,1) OU DEVINER(0,1))

CONFIGURATIONS:  $Q \times (\Gamma^k)^{\mathbb{Z}} \times \mathbb{Z}^k$ , FINALE si  $q_a$  ou  $q_r$  (ARRÊT: ACCÉPTE ou REJETTE).

RECONNAISSANCE DE LANGAGE (= PB DÉCISION):  $L(M) \subseteq \Sigma^*$  L'ENSEMBLE DES MOTS D'ENTRÉE POUR LESQUELS:

- D: LE CALCUL ACCÉPTE.
- ND: IL EXISTE UN CALCUL QUI ACCÉPTE. ⚠

**RMK:** MT D CALCULÉ  $M: \Sigma^* \rightarrow \Gamma^*$ .

TEMPS  $t_H(x)$ : • D: NOMBRE D'ÉTAPES DE CALCUL. ET  $t_H(n) = \max_{x \in \Sigma^n} t_H(x)$ .  
 • ND: NOMBRE MAXIMAL D'ÉTAPES DE CALCUL.

ESPACE  $S_H(x)$ : • D: NOMBRE DE CASES UTILISÉES SUR RUBANS DE TRAVAIL.  
 • ND: NOMBRE MAXIMAL DE CASES "

CODE <M>.

**THM [1-S]** (PTD UNIVERSELLE AVEC PERTE EN TEMPS LOG):  $\exists$  UNE PTD U T.Q.

$\forall M: \exists \varphi_M: \Sigma_M^* \rightarrow \Sigma_U^* : \forall x \in \Sigma_M^* : U(\langle M \rangle, \varphi_M(x))$  SIMULE  $M(x)$ ,

ET  $\exists \alpha_M: \forall x \in \Sigma_M^* : M(x)$  TEMPS t ESPACE s  $\Rightarrow U(\langle M \rangle, \varphi_M(x))$  TEMPS  $\leq \alpha_M(1+t \cdot \log t)$  ESPACE  $\leq \alpha_M(s + \log t)$ .

**THM [2-AB]** (PTND UNIVERSELLE OPTIMALE):  $\exists$  UNE PTND U T.Q.

$\forall M: \exists \varphi_M: \Sigma_M^* \rightarrow \Sigma_U^* : \forall x \in \Sigma_M^* : U(\langle M \rangle, \varphi_M(x))$  ACCÉPTE SSI  $M(x)$  ACCÉPTE,

ET  $\exists \alpha_M: \forall x \in \Sigma_M^* : M(x)$  TEMPS t  $\Rightarrow U(\langle M \rangle, \varphi_M(x))$  TEMPS  $\leq \alpha_M t$  (ESPACE POTENTIELLEMENT TRÈS GRAND).

**THM [2-E]** (ACCÉLÉRATION LINÉAIRE):  $\forall \epsilon > 0$ : SI  $L(M) = L$  EN TEMPS  $\leq t(n)$  AVEC M UNE PTD OU PTND,

ALORS  $\exists M'$ :  $L(M') = L$  EN TEMPS  $\leq (1+\epsilon)n + \sum t(n)$ . SI  $n = o(t(n))$  ALORS FACTEUR MULTIPLICATIF.

DEF:  $DTIME(t(n)) = \{L \mid \exists \pi \text{ une MTD avec } L(n) = L \text{ en temps } O(t(n))\}$

$NTIME(t(n)) = \{L \mid \exists N \text{ une NTND avec } L(n) = L \text{ en temps } O(t(n))\}$ .

THM [2-5] (HIERARCHIE TEMPS DET) : Soit  $g(n)$  constructible en temps et  $f(n)$  t.q.  $f(n) \cdot \log(f(n)) \in o(g(n))$ ,  
 Alors  $DTIME(f(n)) \not\subseteq DTIME(g(n))$ .

COROLLAIRE :  $\forall k \in \mathbb{N} : DTIME(n^k) \not\subseteq DTIME(n^{k+1})$ .

THM [2-A1] (HIERARCHIE TEMPS NON-DET) : Soit  $g(n)$  <sup>croissante et</sup> constructible en temps et  $f(n)$  t.q.  $f(n) \neq 0$  et  $f(n+1) = o(g(n))$ ,  
 Alors  $NTIME(f(n)) \not\subseteq NTIME(g(n))$ .

COROLLAIRE :  $\forall k \in \mathbb{N} : NTIME(n^k) \not\subseteq NTIME(n^{k+1})$ .

DEF:  $P = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} DTIME(n^k)$        $NP = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} NTIME(n^k)$

$EXP = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} DTIME(2^{n^k})$        $NEXP = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} NTIME(2^{n^k})$ .

THM [2-A0] (CARACTERISATION EXISTENTIELLE DE NP)

$A \in NP$  ssi  $\exists$  un polynôme  $p(n)$  et  $B \in P$  t.q.  $x \in A \Leftrightarrow \exists y \in \{0,1\}^{p(|x|)} : (x,y) \in B$ .

NB: aussi possible pour NEXP.

IDEE : le certificat  $y$  correspond au chemin acceptant de la MTD pour  $A$  sur  $x$ .

PREUVE :  $\Rightarrow$  : Soit  $N$  reconnaissant  $A$  en temps  $q(n)$ .

à chaque étape,  $N$  a au plus  $\alpha$  choix (ne dépend pas de l'entrée).

une suite de choix (chemin dans l'arbre de calcul) de  $A$  sur une entrée  $x$   
 peut donc être encodé comme un mot  $y \in \{0,1\}^*$  de taille  $q(|x|) \cdot \lceil \log_2(\alpha) \rceil$ .

Soit  $p(n) = q(n) \cdot \lceil \log_2(\alpha) \rceil$  et  $B = \{(x,y) \mid y \in \{0,1\}^{p(|x|)} \text{ encode un chemin de } N(x) \text{ qui accepte}\}$ .

Par définition de l'acceptation d'une MTD, on a  $x \in A \Leftrightarrow \exists y \in \{0,1\}^{p(|x|)} : (x,y) \in B$ .

On a aussi  $B \in P$  puisque avec  $y$  il s'agit de simuler  $N(x)$  sur un chemin ( $\Rightarrow$  DET).

$\Leftarrow$  : Soit  $M$  une MTD pour  $B$  en temps poly  $q(n)$ .

Voici une MTD pour  $A$ , sur l'entrée  $x$  :  
 - deviner  $y \in \{0,1\}^{p(|x|)}$   
 - accepter ssi  $M(x,y)$  accepte.

$A$  fonctionne en temps poly :  $p(n) + q(n+p(n))$ . Donc  $A \in NP$ .  $\square$

MORALE : tous les "deviner" au début, puis déterministe.

$P$  = trouver efficacement (thèse de Cobham-Edmonds, Probuste).

$NP$  = vérifier une solution efficacement.

THM [2-AG] :  $\forall t: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N} : \text{DTIME}(t(n)) \overset{\text{INCLÉMENT}}{\subseteq} \text{NTIME}(t(n)) \subseteq \text{DTIME}(2^{O(t(n))})$

IDÉE : UNE PTD SIMULE UNE PTD EN PARCOURANT UN À UN TOUTS SES CHEMINS DE CALCUL.

PREUVE : SOIT  $N$  UNE PTD EN TEMPS  $\alpha t(n)$ . ON LA SIMULE AVEC LA PTD SUIVANTE, SUR L'ENTRÉE  $x$ :

- POUR TOUT CHEMIN  $\gamma$  DE TAILLE  $\alpha t(n)$  FAIRE :
    - SIMULER  $N(x)$  SUR LE CHEMIN  $\gamma$
    - SI LA SIMULATION ACCÉPTE ALORS ACCÉPTE
  - REJETER. LÀ
- )  $n^{\alpha t(n)} = 2^{\alpha t(n) \log_2 n}$  CHEMINS  
 ) TEMPS  $O(t(n))$   
 ) DONC  $2^{\alpha t(n) \log_2 n} \times O(t(n)) = 2^{O(t(n))} \square$

COROLLAIRE :  $P \overset{\text{INCLÉMENT}}{\subseteq} NP \overset{\text{INCLÉMENT}}{\subseteq} EXP \overset{\text{INCLÉMENT}}{\subseteq} NEXP$ . (HIÉRARCHIE  $\Rightarrow P \not\subseteq EXP$  ET  $NP \not\subseteq NEXP$ )

THM [2-AU] :  $P = NP \Rightarrow EXP = NEXP$ . NB : LA RÉCIPROQUE EST OUVERTE.

PREUVE : ON SUPPOSE  $P = NP$ . SOIT  $L \in NEXP$  RECONNU PAR UNE PTD  $N$  EN TEMPS  $2^{nk}$ .

SOIT  $\tilde{L} = \{ (x, 1^{2^{2^k}}) \mid x \in L \}$  (padding = rembourrage).

ENTRÉE DE TAILLE  $m \gg 2^{2^k}$ . VOICI UNE PTD  $\tilde{N}$  POUR  $\tilde{L}$  :

- VÉRIFIER QUE L'ENTRÉE EST DE LA FORME  $(x, y)$  AVEC  $y = 1^{2^{2^k}}$ , SINON REJETER.
- EXÉCUTER  $N(x)$ .

$L(\tilde{N}) = \tilde{L}$  EN TEMPS  $O(2^{nk})$ , LINÉAIRE EN  $m$ , DONC  $\tilde{L} \in NP$ .

PAR HYPOTHÈSE, ALORS  $\tilde{L} \in P$  RECONNU PAR UNE PTD  $\tilde{M}$  EN TEMPS POLY  $m^{k'}$ .

VOICI UNE PTD  $M$  POUR  $L$ , SUR L'ENTRÉE  $x$  :

- ÉCRIRE  $(x, 1^{2^{2^k}})$  SUR UN RUBAN DE TRAVAIL. ) TEMPS  $O(2^{nk})$
- EXÉCUTER  $\tilde{M}(x, 1^{2^{2^k}})$ . ) TEMPS  $m^{k'}$  AVEC  $m \leq 2 \cdot 2^{2^k}$

DONC AU TOTAL  $O(2^{nk \cdot k'})$ , D'OU  $L \in EXP$ .  $\square$

DEF : POUR UNE CLASSE DE COMPLEXITÉ  $\mathcal{C}$ , ON NOTE  $\mathcal{C}^c = \{ \underbrace{\sum_{A \in \mathcal{C}}^*}_{\mathcal{C}^A} \mid A \in \mathcal{C} \}$ .  $\triangle$  ON SUPPRIME LES ENTRÉES NIL FORCÉES.

THM :  $P = \mathcal{C}^c$ . (PREUVE ?) DONC  $P \subseteq \mathcal{C}^c$ .

OUVERT :  $NP = \mathcal{C}^c$  ?  $P = NP$  ?

THM :  $P = NP \Rightarrow NP = \mathcal{C}^c$ . PREUVE : CAR  $P = \mathcal{C}^c$ .  $\square$

THM [2-BA] (CARACTÉRISATION UNIVERSELLE DE  $\mathcal{C}^c$ ) :

$A \in \mathcal{C}^c$  ssi  $\exists$  UN POLYNÔME  $p(n)$  ET  $B \in P$  T.Q.  $x \in A \Leftrightarrow \forall y \in \{0,1\}^{p(|x|)} : (x,y) \in B$ .

PREUVE :  $\mathcal{C}^c \in NP$  DONC  $\exists p(n)$  ET  $B' \in P$  T.Q.  $x \in \mathcal{C}^c \Leftrightarrow \exists y : (x,y) \in B'$ .  
 DONC  $x \in A \Leftrightarrow \forall y : (x,y) \notin B'$ .

ON PREND  $B = \mathcal{C}^c \in P$  CAR  $P = \mathcal{C}^c$ .  $\square$ .

♥ DEF [3-A]: UNE RÉDUCTION MANY-ONE POLYNOMIALE DE  $A \subseteq \Sigma_A^*$  À  $B \subseteq \Sigma_B^*$   
EST UNE FONCTION  $f: \Sigma_A^* \rightarrow \Sigma_B^*$  CALCULABLE EN TEMPS POLYNOMIAL (DÉTERMINISTE)  
TELE QUE  $\forall x \in \Sigma_A^* : x \in A \Leftrightarrow f(x) \in B$ .

ON DIT ALORS QUE A SE RÉDUIT À B, QUE L'ON NOTE  $A \leq_m^P B$ .

NB: IL EXISTE D'AUTRES TYPES DE RÉDUCTIONS ( $\leq_T^P, \leq_{tt}^P, \leq_m^L \dots$ ).

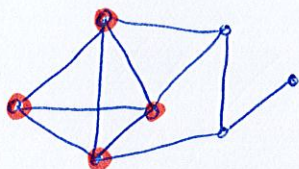
EXEMPLE DE REDUCTION

CLIQUE

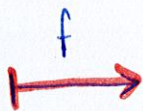
ENTREE :  $G = (V, E)$  NON ORIENTEE  
 $k \in \mathbb{N}$

QUESTION : G A-T-IL UNE CLIQUE DE TAILLE  $k$  ?

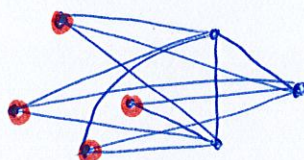
$G = (V, E)$   
 $k$



G A UNE CLIQUE DE TAILLE  $k$



$G' = (V, V^2 \setminus E)$  SANS BOUCLES.  
 $k' = k$



G' A UN ENS. IND. DE TAILLE  $k'$



f EST CALCULABLE EN TEMPS <sup>C'EST LE NEVE</sup> POLYNOMIAL, DONC CLIQUE  $\leq_m^P$  ENS. IND.

REMARQUE : ENS. IND  $\leq_m^P$  CLIQUE AVEC LA MEME REDUCTION, CE QUI EST EXCEPTIONNEL !

PROPRIETES DE  $\leq_m^P$

LEMME [REVEL 3-G PAGE 66] :  $\leq_m^P$  EST REFLEXIVE ET TRANSITIVE

PREUVE : IDENTITE ET  $g \circ f \leq_m^P$  (TEMPS : f EN  $O(n^c)$  ET g EN  $O(n^c) \Rightarrow g \circ f$  EN  $O(n^c + n^c \cdot c)$ )  $\square$

LEMME [REVEL 3-C PAGE 66] : P EST CLOSE POUR  $\leq_m^P$  (SI  $A \leq_m^P B$  ET  $B \in P$  ALORS  $A \in P$ )  
 NP EST CLOSE POUR  $\leq_m^P$  (SI  $A \leq_m^P B$  ET  $B \in NP$  ALORS  $A \in NP$ )

PREUVE : P :  $\Pi_A \circ f$  RESOUT A EN TEMPS POLYNOMIAL DETERMINISTE  $\square$

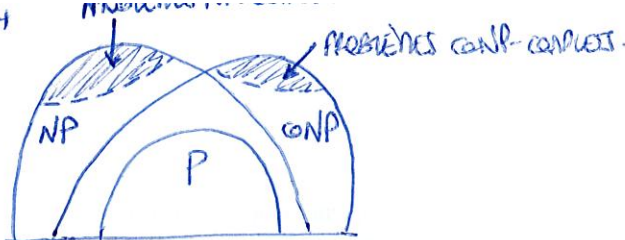
NP :  $\Pi_A \circ f$  RESOUT A EN TEMPS POLYNOMIAL NON-DETERMINISTE  $\square$

COMPRENONS A L'INTUITION DE "A PAS PLUS DIFFICILE QUE B"  
 $\Leftrightarrow$  "B AU MOINS AUSSI DIFFICILE QUE A"

(RESOLUTION EFFICACE (P) OU VERIFICATION EFFICACE (NP))

DEF : SI  $A \leq_m^P B$  ET  $B \leq_m^P A$  ALORS  $A \equiv_m^P B$  (C'EST UNE RELATION D'EQUIVALENCE : REFLEXIVE TRANSITIVE SYMETRIQUE)

NP-COMPLÉTESSE



DEF: POUR UNE CLASSE DE COMPLÉTESSE  $\mathcal{C}$  ET UN PROBLÈME/LANGAGE  $L$ , ON DIT QUE :

- $L$  EST  $\mathcal{C}$ -DIFFICILE ssi  $\forall L' \in \mathcal{C} : L' \leq_m^P L$ .
- $L$  EST  $\mathcal{C}$ -COMPLÈTE ssi  $L \in \mathcal{C}$  ET  $L$  EST  $\mathcal{C}$ -DIFFICILE.

NB: C'EST TRÈS FORT ! TOUS SE RANGENT À UN  $L$   $\forall L'$

PROPOSITION [PERIFEL 3-L PAGE 68] : TOUT  $L \in P$  NON TRIVIAL ( $L \neq \emptyset$  ET  $L \neq \Sigma^*$ ) EST  $P$ -DIFFICILE POUR  $\leq_m^P$ .  
PARLES DES PB DIFFICILES POUR LA CLASSE P.

NB: CELA VEUT DIRE QUE  $\leq_m^P$  NE SONT PAS ADAPTÉS POUR LA CLASSE  $P$ .

PREUVE:  $L$  NON TRIVIAL DONC  $\exists a \in L$  ET  $\exists b \notin L$ .

$\forall L' \in P$ , LA FONCTION  $f(x) = \begin{cases} a & \text{si } x \in L' \\ b & \text{si } x \notin L' \end{cases}$  EST UNE RÉDUCTION POLYNOMIALE DE  $L'$  À  $L$ .  $\square$

PROPOSITION [PERIFEL 3-M PAGE 68] :  $S = \{ \langle \langle N \rangle, x, 1^t \rangle \mid N(x) \text{ ACCÉPTE EN TEMPS } \leq t \}$  EST NP-COMPLÈTE.



PREUVE:  $S \in NP$  AVEC UN ALGO QUI UTILISE UNE NTND UNIVERSELLE (TAUX CONSTANT, CF TPL. 3) POUR SIMULER  $N(x)$  POUR  $t$  ÉTAPES, ET ACCEPTER SSI  $N(x)$  A ACCEPTÉ.

- POUR TOUT  $L \in NP$ , SOIT  $N_L$  UNE NTND QUI RECONNAÎT  $L$  EN TEMPS  $p(n)$ .

$f(x) = \langle \langle N_L \rangle, x, 1^{p(|x|)} \rangle$  EST CALCULABLE EN TEMPS POLY, ET  $x \in L \Leftrightarrow f(x) \in S$ .

DONC  $L \leq_m^P S$ .  $\square$

NB: CE PROBLÈME N'EST PAS TRÈS INTÉRESSANT (AU MOINS POUR VOUS). SAT BIENTÔT ...

PROPOSITION [PERIFEL 3-P PAGE 69] : LES AFFIRMATIONS SUIVANTES SONT ÉQUIVALENTES :

1.  $P = NP$ ,
2. TOUT PROBLÈME NP-COMPLÈTE EST DANS  $P$ ,
3. IL EXISTE UN PROBLÈME NP-COMPLÈTE DANS  $P$ .

PREUVE : 1  $\Rightarrow NP \subseteq P \Rightarrow$  2.

2 ET IL EXISTE  $S$  NP-COMPLÈTE  $\Rightarrow$  3.

3  $\Leftrightarrow \exists Z$  :  $Z \in P$  ET  $Z$  EST NP-COMPLÈTE  $\Rightarrow \forall L \in NP : L \leq_m^P Z$  ET PAR CLÔTURE DE  $P$  POUR  $\leq_m^P$ , ON A  $L \in P$ .  $\square$

+++ PROPOSITION [PERIFEL 3-W PAGE 76] : SOIT  $C$  UN PROBLÈME NP-COMPLÈTE ET  $A \in NP$ .  
 SI  $C \leq_m^P A$  ALORS  $A$  EST NP-COMPLÈTE.

PREUVE :  $C$  NP-COMPLÈTE  $\Rightarrow \forall L \in NP : L \leq_m^P C \leq_m^P A$  ET  $\leq_m^P$  TRANSITIVE.  $\square$

NB: LA NP-COMPLÉTESSE EST UN PATOU POUR PARLER DES PROBLÈMES "LES PLUS DIFFICILES DE LA CLASSE NP", DONT ON PENSE QU'ILS NE SONT PAS DANS  $P$  (MAIS PERSONNE NE SAIT PROUVER CELA ...).

- $\leq_m^P$ , NP-COMPLÈTE,  $S = \{ \langle N \rangle, x, 1^t \} \mid N(x) \text{ ACCÉPTE EN TEMPS } \leq t \}$  EST NP-COMPLÈTE.
- si  $C$  NP-COMPLÈTE,  $A \in NP$  ET  $C \leq_m^P A$  ALORS  $A$  EST NP-COMPLÈTE.

**SAT**  
 ENTRÉE : UNE FORMULE BOOLÉENNE CP. (PAS FORCÉMENT EN CNF)  
 QUESTION : CP EST-ELLE SATISFAISABLE ?

THÉORÈME DE COOK-LEVIN [PERFEL 3-V PAGE 72] : SAT EST NP-COMPLÈTE -  
 1971 1973

→ AU PROCHAIN ÉPISEME

**3-SAT**  
 ENTRÉE : UNE FORMULE BOOLÉENNE CP EN 3-CNF  
 QUESTION : CP EST-ELLE SATISFAISABLE ?

→ AU PLUS TROIS LITTÉRAUX PAR CLAUSE.

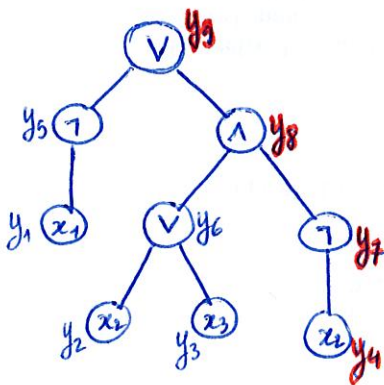
THÉORÈME [PERFEL 3-Z PAGE 77] . 3SAT EST NP-COMPLÈTE.

PREUVE :  $\in NP$  : TESTER SI CP EST EN 3-CNF, PUIS DENNER (NON-DÉTERMINISTIQUEMENT) UNE VALUATION.

SAT  $\leq_m^P$  3-SAT : ÉTANT DONNÉE CP ( $x_1, \dots, x_n$ ), ON CONSTRUIT  $\mathcal{C}_P$  ( $x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m$ )  
 TELLE QUE CP SATISFAISABLE  $\Leftrightarrow \mathcal{C}_P$  SATISFAISABLE.

IDÉE : VOIR CP COMME UN ARBRE,  
 AJOUTER UNE VARIABLE  $y_j$  POUR CHAQUE NOEUD DE CET ARBRE,  
 AJOUTER DES CLAUSES POUR FORCER LES  $y_j$  À ÊTRE COHÉRENTS AVEC LES  $x_i$ .  
 COMME LE DEGRÉ DES NOEUDS DE L'ARBRE EST AU PLUS 3, ON AURA  $\mathcal{C}_P$  EN 3-CNF.

$$CP(x_1, x_2, x_3) = (\neg x_1) \vee ((x_2 \vee x_3) \wedge (\neg x_2))$$



•  $y_4 \Leftrightarrow x_2 \equiv (y_4 \Rightarrow x_2) \wedge (x_2 \Rightarrow y_4) \equiv (\neg y_4 \vee x_2) \wedge (\neg x_2 \Rightarrow y_4)$

•  $y_7 \Leftrightarrow \neg y_4 \equiv (y_7 \Rightarrow \neg y_4) \wedge (\neg y_4 \Rightarrow y_7) \equiv (\neg y_7 \vee \neg y_4) \wedge (y_4 \vee y_7)$

•  $y_8 \Leftrightarrow (y_6 \wedge y_7) \equiv (y_8 \Rightarrow (y_6 \wedge y_7)) \wedge ((y_6 \wedge y_7) \Rightarrow y_8)$   
 $\equiv (\neg y_8 \vee (y_6 \wedge y_7)) \wedge (\neg (y_6 \wedge y_7) \vee y_8)$   
 $\equiv (\neg y_8 \vee y_6) \wedge (\neg y_8 \vee y_7) \wedge (\neg y_6 \vee \neg y_7 \vee y_8)$

•  $y_9 \Leftrightarrow (y_5 \vee y_8) \equiv (y_9 \Rightarrow (y_5 \vee y_8)) \wedge ((y_5 \vee y_8) \Rightarrow y_9)$   
 $\equiv (\neg y_9 \vee y_5 \vee y_8) \wedge (\neg (y_5 \vee y_8) \vee y_9)$   
 $\equiv (\neg y_9 \vee y_5 \vee y_8) \wedge (\neg y_5 \vee \neg y_8 \vee y_9)$

POUR CHAQUE NOEUD  $j \in \{1, \dots, m\}$  ON A  $C_j$  EN 3-CNF.

SOIT  $y_m$  LE NOEUD À LA RACINE, ON CONSTITUE  $\Psi(x_1, \dots, x_m, y_1, \dots, y_m) = y_m \wedge \bigwedge_{j=1}^m C_j$ .

ON A :  $\Psi$  CP SATISFAISABLE  $\iff$   $\Psi$  SATISFAISABLE.

LA TRANSFORMATION DE CP À  $\Psi$  EST CALCULABLE EN TEMPS POLYNOMIAL (DÉTERMINISTE).

DONC  $SAT \leq_m^P$  3-SAT. PUISQUE SAT EST NP-DIFFICILE, 3-SAT EST NP-DIFFICILE.  $\square$

$\triangle$  2-SAT SE RÉSOULT EN TEMPS POLYNOMIAL (VU EN TD).

REMARQUE: 3-SAT EST TRÈS PRATIQUE POUR RÉDUIRE 3-SAT  $\leq$  L.

REMARQUE: PEU D'AUTRES VARIANTES DE SAT SONT NP-COMPLÈTES : 1-IN-3-SAT, HALF-SAT ... (C'EST DES CHAUSSES) THÉORÈME DE MICHAEL DE SCHAEPFER

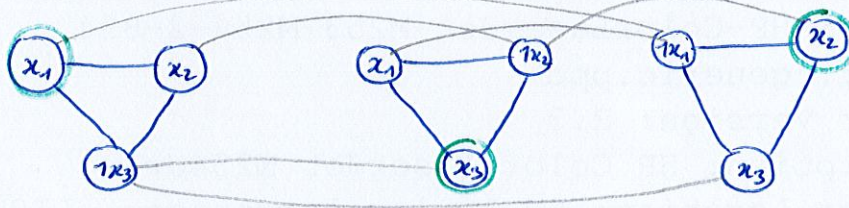
**ENSEMBLE INDÉPENDANT**  
 ENTRÉE : UN GRAPHE  $G=(V,E)$  NON ORIENTÉ,  
 UN ENTIER  $k \in \mathbb{N}$ .  
 QUESTION : G A-T-IL UN ENSEMBLE INDÉPENDANT DE TAILLE  $k$  ?

THÉORÈME [PÉRIÈRE 3-ÈME PAGE 80] : ENSEMBLE INDÉPENDANT EST NP-COMPLÈT.

PREUVE :  $\in$  NP : DEVINER UN SOUS-ENSEMBLE DE  $k$  SOMMETS ET VÉRIFIER.

3-SAT  $\leq_m^P$  E.I. :  $\varphi \mapsto (G, k)$ .

$$\varphi = (x_1 \vee x_2 \vee \neg x_3) \wedge (x_1 \vee \neg x_2 \vee x_3) \wedge (\neg x_1 \vee x_2 \vee x_3)$$



ON CONSTITUE UN TRIANGLE PAR CLAUSE,  
 ET ON AJOUTE TOUS LES ARCS ENTRE  $x_i$  ET  $\neg x_i$ .  
 ON CHOISIT  $k = m$  LE NOMBRE DE CLAUSES DE  $\varphi$ .

TEMPS POLY ( $3m$  SOMMETS ET  $\leq 3m + 3m(m-1)$  ARRÊTES).

$\varphi \in$  3-SAT  $\implies$  SOIT UN NOEUD, IL SATISFAIT (AU MOINS)  
 UN LITERAL PAR CLAUSE ; CE QUI DONNE UN ENSEMBLE  
 DE  $m = k$  SOMMETS DANS DES TRIANGLES DIFFÉRENTS ET  
 SANS AVOIR CHOISI  $x_i$  ET  $\neg x_i \implies (G, k) \in$  E.I.  
 $(G, k) \in$  E.I.  $\implies$  PUISQUE  $k = m$  DANS L'E.I. ON A UN LITERAL PAR  
 CLAUSE (TRIANGLE) ET SANS AVOIR CHOISI  $x_i$  ET  $\neg x_i$ ,  
 CE QUI DONNE UN NOEUD DE CP  $\implies$  CP  $\in$  3-SAT.



DONC 3-SAT  $\leq_m^P$  E.I. PUISQUE 3-SAT EST NP-DIFFICILE, E.I. EST NP-DIFFICILE.  $\square$

COROLLAIRE: CLIQUE EST NP-COMPLET.

PREUVE: E.I. NP-COMPLET, E.I.  $\leq_m^P$  CLIQUE, ET CLIQUE  $\in$  NP.  $\square$

REMARQUE: SI  $k$  EST FIXÉ (PLUTÔT QUE DONNÉ EN ENTRÉE) ALORS TEMPS ROUS  $O(n^k)$ .

SUPER PLONBIERS ITALIENS  $\leftarrow$