



Méthodes mathématiques pour la physique

fiche de TD n°3

1. Donner le type et résoudre les équations différentielles suivantes :

$$\dot{x} = 1 - x \quad (1)$$

$$\ddot{x} - x = 0 \quad (2)$$

$$\ddot{x} + 9x = 0, x(0) = 0, \dot{x}(0) = 3 \quad (3)$$

$$\ddot{x} + \dot{x} - 2x = 0 \quad (4)$$

$$\ddot{x} + \frac{1}{t}\dot{x} - \frac{1}{t^2}x = 0 \text{ (essayer } x(t) = \frac{1}{t} \text{)} \quad (5)$$

$$\ddot{x} + 2\dot{x} + 5x = 0, x(0) = 0, \dot{x}(0) = 1 \quad (6)$$

$$\ddot{x} - \frac{\dot{x}}{t} = t \quad (7)$$

$$\ddot{x} - 4x = t + 3e^t \quad (8)$$

$$\frac{d^4x}{dt^4} - x = t^3 + 1 \quad (9)$$

$$\ddot{x} + 2\dot{x} + 5x = 2\cos t \quad (10)$$

2. **Croissance limitée d'une population.** L'équation est $\dot{N} = kN - lN^2$, $k, l > 0$. Résoudre cette équation avec $N(0) = N_0$ et montrer que $N(t)$ tend vers une limite N_∞ (à déterminer) quand $t \rightarrow +\infty$. Montrer que $N(t)$ admet un point d'inflexion t_i (qui peut-être négatif). Montrer que l'on peut déduire N_∞ de $N(t_i)$.
3. **Croissance "illimitée" d'une population.** Supposons que la proportion de carbone radioactif d'un arbre en vie soit P_0 . Sachant que la demi-vie du carbone radioactif est à peu près 5600 ans, donner une estimation de l'âge d'un fossile en bois dont la proportion de carbone radioactif est $2^{-5}P_0$.
4. On considère l'équation linéaire du deuxième ordre $a\ddot{x} + b\dot{x} + cx = f(t)$ avec a, b et c constantes et $f(t)$ un polynôme de degré n .
- (a) Montrer que si $c \neq 0$, il existe une solution qui est un polynôme de degré n . Résoudre $\ddot{x} - 3\dot{x} + 2x = 3t^2 - t + 1$.
- (b) Et si $c = 0$ et $b \neq 0$? Résoudre $\ddot{x} - 3\dot{x} = 3t^2 - t + 1$.
5. On considère l'équation linéaire du deuxième ordre $a\ddot{x} + b\dot{x} + cx = f(t)$ avec a, b et c constantes et $f(t) = p(t)e^{mt}$ où $m \in \mathbb{C}$ et $p(t)$ est un polynôme. Montrer qu'il existe une solution $x_0(t) = q(t)e^{mt}$ avec $q(t)$ polynôme. Résoudre $\ddot{x} - 3\dot{x} + 2x = te^t$.
6. **Oscillateur libre amorti.** On considère la solution $x(t) = Ae^{-bt} \cos(\omega_0 t - \varphi)$, $A, b, \omega_0 > 0$ telle que $x(0) = x_0 > 0$ et $\dot{x}(0) = 0$.
- (a) Montrer que $0 < \varphi < \frac{\pi}{2}$, que $\varphi = \arctg\left(\frac{b}{\omega_0}\right)$ et que $A = x_0 \sqrt{1 + \frac{b^2}{\omega_0^2}} > x_0$.

- (b) Trouver les valeurs de $t \geq 0$ telles que $x(t) = 0$.
 (c) Trouver les valeurs de $t \geq 0$ telles que $\dot{x}(t) = 0$. Pour un tel t , comparer $|x(t)|$ et $x_0 e^{-bt}$.
 (d) Tracer les courbes $x(t)$, $A e^{-bt}$ et $x_0 e^{-bt}$ dans le cas $b \ll \omega_0$.
7. **Oscillateur libre sans frottements.** Calculer l'énergie de la solution $x(t) = A \cos(\omega_0 t - \varphi)$, $\omega_0 = \frac{k}{m}$ de l'oscillateur harmonique conservatif.
8. **Réglage d'un amortisseur.** Le coefficient de frottement est fixe (b fixé), mais on fait varier la dureté (ω_0) de l'amortisseur, et on veut comparer les courbes d'amortissement que l'on notera $x_1(t)$ si $\omega_0 < b$, $x_2(t)$ si $\omega_0 = b$ et $x_3(t)$ si $\omega_0 > b$ et dans tous les cas $x_i(0) = x_0 > 0$ et $\dot{x}_i(0) = 0$. Montrer que

$$x_1(t) = x_0 e^{-bt} \left(\operatorname{ch}(ct) + \frac{b}{c} \operatorname{sh}(ct) \right) \quad \text{où } c = \sqrt{b^2 - \omega_0^2} \quad (11)$$

$$x_2(t) = x_0 e^{-bt} (1 + bt) \quad (12)$$

$$x_3(t) = x_0 e^{-bt} \left(\cos(\omega t) + \frac{b}{\omega} \sin(\omega t) \right) \quad \text{où } \omega = \sqrt{\omega_0^2 - b^2} \quad (13)$$

En déduire que $x_1(t) \geq x_2(t) \geq |x_3(t)| \forall t \geq 0$. Faire un dessin visualisant la situation. Sachant que l'amortisseur doit revenir au repos le plus rapidement possible sans que les passagers ne soient secoués, quel est le réglage optimum ?

9. **L'oscillateur entretenu.** L'équation de l'oscillateur entretenu est

$$m \ddot{x} + k' \dot{x} + kx = f(t) \quad (14)$$

où $f(t)$ est la force d'entretien. Montrer que dans le cas où il y a des frottements ($k' > 0$), on a $u(t) \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0$ où $u(t)$ est la solution de l'équation homogène associée. En déduire que pour t grand, $x(t) \sim x_0(t)$ où $x_0(t)$ est une solution particulière de (14) (*i.e.* le régime permanent est la solution particulière et le système "oublie" ses conditions initiales).

10. **Réalisation mécanique de l'oscillateur entretenu.** Soit $a(t) = a_0 \cos(\omega t - \varphi)$, $\omega > 0$. L'équation est

$$\ddot{x} + 2b\dot{x} + \omega_0^2 x = A_0 \cos(\omega t - \varphi) \quad (15)$$

avec $b = \frac{k'}{2m} > 0$, $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} > 0$, $\omega \neq \omega_0$ et $A_0 = a_0 \omega_0^2$. Montrer qu'il existe une solution particulière $x_0(t) = A \cos(\omega t - \varphi - \psi)$. Calculer l'amplitude de sortie A et le déphasage ψ en fonction de A_0 , ω , b et ω_0 . Étudier qualitativement A en fonction de ω . Interpréter les résultats lorsque l'équation (15) modélise un amortisseur de voiture roulant à vitesse constante sur une piste à profil sinusoïdal.

11. **Pour ceux qui veulent aller plus loin :** Soit une équation linéaire homogène du second ordre à coefficients dépendant du temps dont on connaît une solution particulière $x_1(t)$, *i.e.*

$$a_2(t) \ddot{x}_1 + a_1(t) \dot{x}_1 + a_0(t) x_1 = 0 \quad (16)$$

On cherche une autre solution particulière $x_2(t)$ indépendante de $x_1(t)$ donc vérifiant aussi

$$a_2(t) \ddot{x}_2 + a_1(t) \dot{x}_2 + a_0(t) x_2 = 0 \quad (17)$$

- (a) Quitte à multiplier (16) par x_2 et (17) par x_1 puis à soustraire les deux équations, montrer que le Wronskien de x_1 et x_2 satisfait l'équation du premier ordre séparable

$$a_2 \dot{W} + a_1 W = 0 \quad (18)$$

- (b) On considère à nouveau l'équation (5) et on suppose que l'on a trouvé que la solution $x_1(t) = t$ (on n'utilise donc pas l'indication).

i. Résoudre (18).

ii. En utilisant le fait que $\frac{d}{dt} \frac{x_2}{x_1} = -\frac{W}{x_1^2}$, trouver $\frac{x_2}{x_1}$ puis x_2 .

- (c) Par la même méthode, résoudre

$$(1 - t^2) \ddot{x} - 2t\dot{x} + 2x = 0 \quad (19)$$