

M2 IAD UE MODE

Notes de cours (3)

Jean-Yves Jaffray Patrice Perny

16 mars 2006

ATTITUDE PAR RAPPORT AU RISQUE

1 Attitude par rapport au risque

Nous n'avons pas encore fait d'hypothèse sur la structure de l'ensemble des résultats \mathcal{C} ; nous supposons dorénavant que c'est un *intervalle, borné ou non*, de \mathbb{R} , comme dans les exemples où les résultats sont des sommes d'argent ; cependant certaines des définitions et propositions qui suivent peuvent se généraliser au cas où \mathcal{C} est un sous-ensemble convexe de \mathbb{R}^n .

on note toujours \mathcal{P} l'ensemble des lois de probabilité sur \mathcal{C} ; lorsqu'une loi P de \mathcal{P} possède une espérance mathématique, on la désigne par $E(P)$; $E(P) \in \mathcal{C}$ et $\delta_{E(P)}$ est la loi certaine en $E(P)$.

1.1 Attitude globale vis-à-vis du risque

Définition 1. On dit qu'un D. est *adversaire du risque* lorsque, pour toute loi de probabilité de \mathcal{P} possédant une espérance, il préfère être certain d'obtenir le résultat $E(P)$ plutôt que d'obtenir un résultat aléatoire de loi P :

$$\delta_{E(P)} \succsim P ;$$

on dit qu'il est *joueur* s'il manifeste les préférences opposées,

$$\forall P, P \succsim \delta_{E(P)} ;$$

il est dit *neutre vis-à-vis du risque* si

$$\forall P, P \sim \delta_{E(P)} .$$

On peut remarquer que cette définition est *intrinsèque*, en ce sens qu'elle n'est pas liée à un modèle : le D. peut très bien avoir un critère autre qu'une utilité espérée.

Dans le cadre du modèle EU, un D. sera donc :

- adversaire du risque lorsque $\forall P, u(E(P)) \geq U(P)$;
- joueur lorsque $\forall P, u(E(P)) \leq U(P)$; et
- neutre vis-à-vis du risque $\forall P, u(E(P)) = U(P)$.

Il existe alors une caractérisation simple de l'attitude vis-à-vis du risque :

Proposition 1. *Soit un D. ayant pour critère EU avec utilité de vNM u .
D. est adversaire du risque $\Leftrightarrow u$ est concave ;
D. est joueur $\Leftrightarrow u$ est convexe ;
D. est neutre vis-à-vis du risque $\Leftrightarrow u$ est affine.*

Démonstration

(i) u concave $\Leftrightarrow \forall x, y \in \mathcal{C}, u(\frac{1}{2}x + \frac{1}{2}y) \geq \frac{1}{2}u(x) + \frac{1}{2}u(y)$.

Soit donc $x, y \in \mathcal{C}$ et P la loi donnant x et y avec équiprobabilité :

$$P(\{x\}) = P(\{y\}) = \frac{1}{2}; E(P) = \frac{1}{2}x + \frac{1}{2}y.$$

si D. est adversaire du risque, $\delta_{E(P)} \succsim P$ et donc $U(\delta_{E(P)}) \geq U(P)$; or,

$U(\delta_{E(P)}) = u(E(P)) = u(\frac{1}{2}x + \frac{1}{2}y)$ et $U(P) = \frac{1}{2}u(x) + \frac{1}{2}u(y)$; u est bien concave (cf la fig.2 plus bas).

(ii) Réciproquement, supposons u concave et soit P une loi possédant une espérance $E(P)$. Par le point $(E(P), u(E(P)))$ de la courbe représentant la fonction $z = u(x)$ il passe une droite d'appui (c'est la tangente à la courbe si $u'(E(P))$ existe ; n'importe quelle droite de pente comprise entre celle des deux demi-tangentes, qui existent toujours pour u concave, sinon), c-à-d une droite entièrement située au-dessus de cette courbe :

$$\forall x \in \mathcal{C}, [z - u(E(P)) = a \cdot [x - E(P)]; u'_-(E(P)) \geq a \geq u'_+(E(P))] \\ \Rightarrow z \geq u(x).$$

Il en résulte que

$$\forall x \in \mathcal{C}, u(x) - u(E(P)) \leq a \cdot [x - E(P)],$$

d'où en intégrant,

$$U(P) - u(E(P)) = \int_{\mathcal{C}} u(x)dP - u(E(P)) \leq \int_{\mathcal{C}} x dP - E(P) = \\ E(P) - E(P) = 0$$

et donc $\delta_{E(P)} \succsim P$.

(iii) La preuve de l'équivalence, dans le modèle, entre être joueur et avoir une utilité de vNM convexe est analogue ; enfin être neutre vis-à-vis du risque, c'est être à la fois joueur et adversaire du risque, ce qui équivaut à avoir une utilité de vNM à la fois convexe et concave, c-à-d affine.

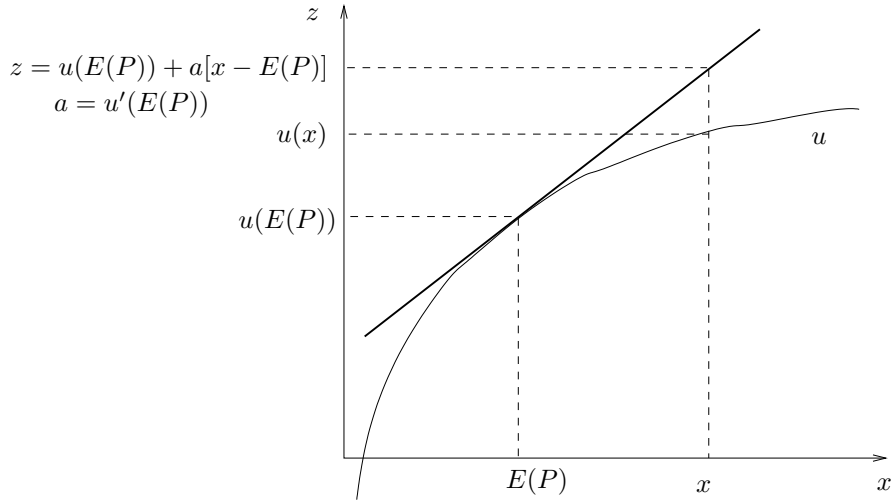


FIG. 1 – Adversaire du risque : utilité de vNM concave

Notation : L'espérance mathématique d'une variable aléatoire X sera notée $E(X)$; lorsque la loi de probabilité qu'elle engendre sur \mathcal{C} sera une loi P on aura donc $E(X) = E(P)$.

D'autre part, on écrira abusivement $U(X)$ pour la valeur de l'utilité linéaire $U(P)$ apportée par sa loi.

On appelle *équivalent-certain* d'une v.a. X , en abrégé $EC(X)$, un résultat tel que le D. soit indifférent entre la perspective aléatoire X et l'obtention de ce résultat avec certitude ; cette définition est intrinsèque ; dans le modèle EU, l'équivalent-certain de X est caractérisé par la relation :

$$u(EC(X)) = U(X) [= U(P)].$$

Il suffit que u soit continue pour que cette équation ait une solution et donc que $EC(X)$ existe ; il sera unique si u est strictement croissante.

On appelle *prime de risque* (associée à la v.a. X) l'écart $\pi(X) = E(X) - EC(X)$; c'est la quantité (algébrique) que le D. est prêt à perdre en moyenne pour éliminer l'incertitude présentée par X .

Dans la partie (ii) de la proposition ci-dessus, nous avons établi la propriété suivante (théorème de JENSEN) ;

$$u \text{ concave} \Leftrightarrow \forall P, u(E(P)) \geq \int u dP$$

Elle entraîne que, dans le cadre du modèle EU, un D. est :

- adversaire du risque $\Leftrightarrow \forall X$, la prime de risque $\pi(X)$ est positive ;
- joueur $\Leftrightarrow \forall X$, la prime de risque $\pi(X)$ est négative ; et
- neutre vis-à-vis du risque $\Leftrightarrow \forall X$, la prime de risque $\pi(X)$ est nulle.

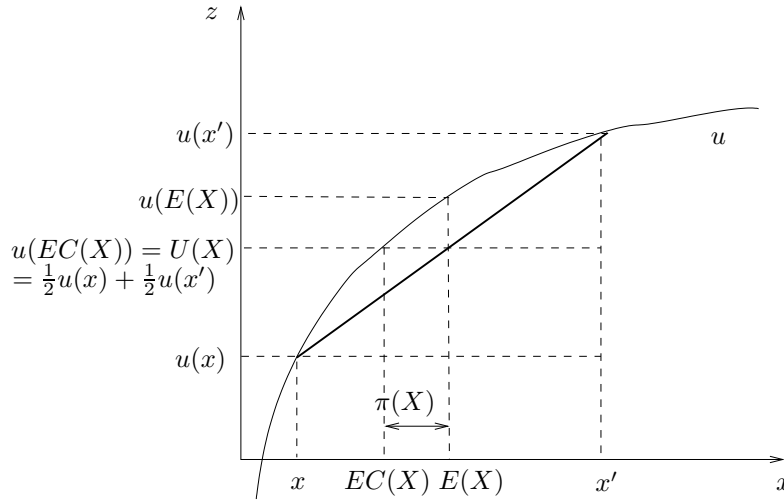


FIG. 2 – Prime de risque d'un adversaire du risque pour $X = \frac{1}{2}\delta_x + \frac{1}{2}\delta_{x'}$

L'existence de compagnies d'assurances est la preuve que les adversaires du risque sont nombreux. Voyons pourquoi.

Supposons pour simplifier que chaque assuré potentiel i n'encourt qu'un seul risque : perdre une somme c_i avec une probabilité p_i ; s'il ne s'assure pas, il est devant une perspective X_i d'espérance $E(X_i) = -p_i c_i (< 0)$ ($-E(X_i) (> 0)$ est la *valeur actuarielle* de ce risque), ayant un équivalent certain $EC(X_i) (< 0)$; s'il est adversaire du risque, $\pi(X_i) = E(X_i) - EC(X_i) > 0$.

S'il s'assure en payant une *prime d'assurance* S_i à l'assureur, il sera devant la perspective non risquée $\delta_{(-S_i)}$; il est donc prêt à s'assurer en payant jusqu'à S_i tel que $u(-S_i) = u(EC(X_i))$, c-à-d $S_i = -EC(X_i) = -E(X_i) + \pi(X_i)$; la *prime d'assurance (maximum)* est la somme de la valeur actuarielle et de la prime de risque.

L'assureur perçoit les primes mais prend en charge tous les aléas et fait donc un profit aléatoire, $\sum_i [X_i + S_i] = \sum_i [X_i - E(X_i) + \pi(X_i)]$, d'espérance, $\sum_i \pi(X_i)$, positive ; si les risques individuels sont indépendants, la loi des grands nombres lui donne une forte probabilité de gagner de l'argent.

1.2 Attitude locale vis-à-vis du risque

1.2.1 Attitude locale vis-à-vis du risque absolu

Nous allons étudier les comportements face à de “petits risques”, c-à-d à des aléas de faible amplitude par rapport à leur espérance mathématique.

Supposons que le D. a une utilité de vNM, u , de dérivée première u' et seconde u'' . Soit $\{X_h\}$ une famille de v.a. de supports $[m - h, m + h]$, de

lois P_h de même espérance $E(X_h) = m$ et de variances $Var(X_h)$ (noter que $Var(X_h) \leq h^2 \rightarrow 0$ quand $h \rightarrow 0$).

Par définition, $U(X_h) = u(EC(X_h))$.

Un développement limité au deuxième ordre de u au voisinage de m s'écrit

$$u(x) = u(m) + (x - m).u'(m) + \frac{1}{2}(x - m)^2.[u''(m) + \epsilon(x - m)],$$

ce qui, en intégrant sur l'intervalle $[m - h, m + h]$, donne

$$U(X_h) = \int_{m-h}^{m+h} u(x)dP_h = u(m) + (m - m)u'(m) + \frac{1}{2}Var(X_h)[u''(m) + \epsilon(h)].$$

Un développement au premier ordre de u au voisinage de m montre par ailleurs que :

$$u(EC(X_h)) = u(m) + (EC(X_h) - m).[u'(m) + \epsilon(EC(X_h) - m)].$$

On en déduit (sous certaines hypothèses techniques sur u'') que

$$\pi(X_h)u'(m) = -(EC(X_h) - m).u'(m) = -\frac{1}{2}Var(X_h).u''(m) + o(h);$$

d'où, pour h infiniment petit,

$$\pi(X_h) \sim -\frac{1}{2} \frac{u''(m)}{u'(m)} Var(X_h).$$

Pour de petits risques X , la prime de risque est donc proportionnelle d'une part à la variance du risque, $Var(X)$, et d'autre part à une caractéristique locale du comportement du D., son *coefficient (local) d'aversion au risque absolu*, qui en x vaut

$$R_a(x) = -\frac{u''(x)}{u'(x)}.$$

1.2.2 Attitude locale vis-à-vis du risque relatif

On peut penser que le fait qu'un risque doive être considéré comme petit ou non dépend de la richesse du D.

Soit alors $\{Z_h\}$ une famille de v.a. de supports $[1 - h, 1 + h]$, de lois P_h de même espérance $E(Z_h) = 1$ et de variances $Var(Z_h)$.

On s'intéresse aux v.a. $X_h = m.Z_h$, qui ont donc la même espérance $E(X_h) = m.E(Z_h) = m > 0$ et des variances $Var(X_h) = m^2.Var(Z_h)$; $Var(Z_h) = \frac{Var(X_h)}{[E(X_h)]^2}$ est la *variance relative* de X_h et $\rightarrow 0$ quand $h \rightarrow 0$; les X_h correspondent donc à des aléas de faible amplitude relative.

Les mêmes calculs que précédemment montrent que, pour h infiniment petit,

$$\pi(X_h) \sim -\frac{1}{2} \frac{u''(m)}{u'(m)} m^2.Var(Z_h)$$

soit encore :

$$\frac{1}{m} \pi(X_h) \sim -\frac{1}{2} \frac{u''(m)}{u'(m)} m.Var(Z_h).$$

Pour de petits risques relatifs $X (\geq 0)$, la *prime de risque relative* $\frac{1}{E(X)}\pi(X)$ est donc proportionnelle d'une part à la variance relative de ce risque, $\frac{Var(X)}{[E(X)]^2}$ et d'autre part à une caractéristique locale du comportement du D., son *coefficient (local) d'aversion au risque relatif*, qui en x vaut

$$R_r(x) = -x \frac{u''(x)}{u'(x)}.$$

1.2.3 Exemples

$$u(x) = \ln(x) \Rightarrow R_a(x) = \frac{1}{x}, R_r(x) = 1;$$

$$u(x) = k - \frac{1}{x^\gamma} (\gamma > 0) \Rightarrow R_a(x) = \frac{\gamma+1}{x}, R_r(x) = \gamma + 1;$$

$$u(x) = x^\gamma (0 < \gamma < 1) \Rightarrow R_a(x) = \frac{\gamma-1}{x}, R_r(x) = \gamma - 1;$$

$$u(x) = -x^2 + \beta x \Rightarrow R_a(x) = \frac{2}{\beta-2x}, R_r(x) = \frac{2x}{\beta-2x}.$$

Les trois premières fonctions d'utilité correspondent à des coefficients locaux d'aversion au risque absolu décroissants et à des coefficients locaux d'aversion au risque relatif constants, ce qui paraît assez réaliste; ce n'est pas le cas de l'utilité quadratique, où les deux sont croissants.