

## TP 5 : Détermination

### 1 Objectif

L'objectif de ce TP est d'implémenter l'algorithme de détermination d'un automate et d'ajouter à notre interpréteur la commande correspondante.

### 2 Ensembles d'entiers et listes d'ensembles d'entiers

L'algorithme de détermination manipule des ensembles d'états. Chaque état étant associé à un entier, nous représenterons les ensembles d'états par des ensembles d'entiers. Pour cela, vous pourrez utiliser la librairie `set.c`. Cette dernière représente un ensemble d'entiers  $E$  sous la forme de la structure `set` composée d'un entier  $n$  indiquant l'indice du plus grand élément que peut contenir  $E$  et d'un tableau d'entiers  $t$  de taille  $n+1$ .

```
typedef struct{int n; char *t;} set;
```

Pour indiquer que l'entier  $i \leq n$  est présent dans  $E$ , on affecte la valeur 1 à la case  $i$  du tableau  $t$ . Sinon on lui affecte la valeur 0.

Les fonctions suivantes sont définies :

`set *set_alloc(int n)`; alloue la mémoire permettant de représenter un ensemble pouvant contenir les entiers  $0 \leq i \leq n$  et initialise le tableau.

`int set_eq(set *e1, set *e2)`; retourne 1 si les ensembles  $e1$  et  $e2$  sont égaux, 0 sinon.

`set *set_copy(set *e)`; retourne une copie de l'ensemble  $e$ .

`int set_is_empty(set *e)`; retourne 1 si l'ensemble  $e$  est vide, 0 sinon.

`int set_add_elt(set *e, int i)`; ajoute l'entier  $i$  à l'ensemble  $e$ , augmentant sa taille si besoin. Retourne 1 si l'opération a réussi, 0 sinon.

`int set_rm_elt(set *e, int i)`; enlève l'entier  $i$  de l'ensemble  $e$ . Retourne 1 si l'opération a réussi, 0 sinon.

`void set_empty(set *e)`; enlève tous les éléments de l'ensemble  $e$ .

`void set_free(set *e)`; libère la mémoire occupée par l'ensemble  $e$ .

L'algorithme manipule aussi des listes de sous-ensembles d'un ensemble (appelé ensemble sous-jacent), implémentées sous la forme de la structure de donnée `subset_list` définie de la façon suivante :

```
typedef struct {int set_size; int n; set** t;} subset_list;
```

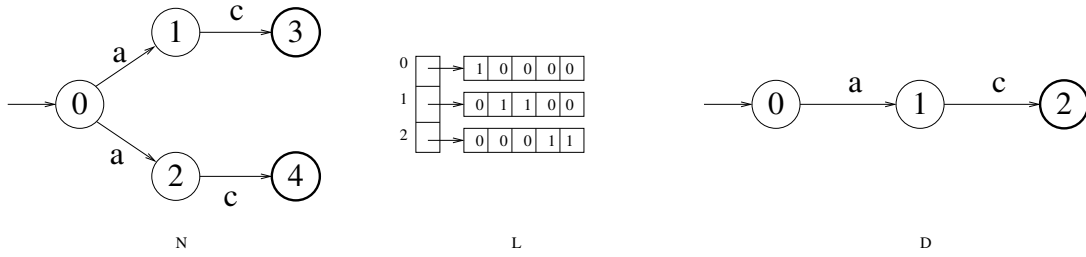


FIGURE 1 – Un automate non déterministe  $N$ , la liste  $L$  et un automate déterministe  $D$  correspondant à  $N$ .

où `set_size` représente le cardinal de l'ensemble sous-jacent, `n` représente le nombre de sous-ensembles que comporte la liste et `t` est un tableau d'ensembles : les sous-ensembles qui constituent la liste.

Les fonctions suivantes sont définies dans le fichier `set.c` :

`subset_list* subset_list_alloc (int n)`; alloue la mémoire permettant de représenter une liste de sous-ensembles d'un ensemble de cardinal `n`.

`int subset_list_add (subset_list* l, set* s)`; ajoute à la liste `l` l'ensemble `s` s'il n'existe pas déjà et renvoie son indice.

`short subset_list_has (subset_list* l, set* s)`; renvoie 1 si l'ensemble `s` appartient à la liste `l`, 0 sinon

`void subset_list_free (subset_list* l)`; libère l'espace mémoire occupé par la liste `l`.

### 3 Algorithmes

L'algorithme de détermination permet de construire, à partir de l'automate  $N = \langle Q, \Sigma, \delta, i, F \rangle$ , un automate déterministe  $D = \langle Q_D, \Sigma, \delta_D, i_D, F_D \rangle$  reconnaissant le même langage que  $N$ . L'algorithme consiste principalement à construire une liste de sous-ensembles de l'ensemble  $Q$ , chaque sous-ensemble correspondant à un état de  $D$ . Dans notre implémentation, chaque sous-ensemble est représenté sous la forme d'une structure `set` et la liste de sous-ensembles par une structure `subset_list`.

L'algorithme maintient une liste de sous-ensembles  $L$  contenant tous les sous-ensembles de  $Q$  créés jusque là. On initialise  $L$  avec l'ensemble composé du seul état  $i$ .

La liste  $L$  est parcourue depuis son début. Soit  $E = \{e_1, \dots, e_n\}$  l'élément courant de  $L$ . Pour chaque symbole  $s$  de  $\Sigma$ , les transitions sortantes des états  $e_1 \dots e_n$  sont parcourues et les états destinations de ces transitions sont regroupés au sein de l'ensemble  $E'$ .

À l'issue de la construction de  $E'$ , si ce dernier n'est pas déjà présent dans  $L$ , alors il est ajouté **à la fin** de  $L$  et un nouvel état lui correspondant est créé dans l'automate  $D$ . L'indice de  $E'$  dans  $L$  et le numéro de l'état lui correspondant dans  $D$  sont égaux. Cela permet de savoir quel état de  $D$  correspond à quel ensemble dans  $L$  et vice-versa, comme l'illustre l'exemple de la figure 1.

L'état initial de  $D$  est l'état correspondant au sous-ensemble  $\{i\}$  et les états d'acceptation de  $D$  sont tous les états correspondant à des sous-ensembles de  $Q$  contenant un état d'acceptation de  $N$ .